Eisenstein

January 17, 2024

1 L'anneau des entiers d'Eisenstein

Marc Lorenzi

18 décembre 2023

```
[1]: import matplotlib.pyplot as plt
import random
import math
import shanks
```

1.1 1. Un sous-anneau de $\mathbb C$

1.1.1 1.1 Introduction

On note j une des deux racines cubiques non réelles de 1. L'ensemble

$$\mathbb{Z}[j] = \{x + jy : (x, y) \in \mathbb{Z}^2\}$$

est un sous-anneau de \mathbb{C} . Les éléments de $\mathbb{Z}[j]$ sont les *entiers d'Eisenstein*.

On représente les entiers d'Eisenstein en Python par des objets de la classe Zj. Pour tous $x, y, x', y' \in \mathbb{Z}$,

$$(x + jy) \pm (x' + jy') = (x \pm x') + j(y \pm y')$$

 $(x + jy) \times (x' + jy') = (xx' - yy') + j(xy' + x'y - yy')$

On en déduit le code des opérations élémentaires.

On a $\mathbb{Z} \subset \mathbb{Z}[j]$. La classe Zj en tient compte : on peut opérer entre des entiers (de type int) et des objets de la classe Zj.

Nous verrons que l'anneau $\mathbb{Z}[j]$ peut être muni d'une division euclidienne : la méthode $_$ floordiv $_$ fait appel à une fonction quotient que nous écrirons plus tard.

Nous parlerons un peu plus loin des méthodes conj, trace et norme.

La méthode la plus compliquée de la classe Zj est la méthode __repr__ qui permet à un objet de cette classe de s'afficher correctement. Il faut tenir compte de plusieurs facteurs (nullité ou pas des composantes, signes, composante égale à 1).

```
[2]: class Zj:
         def __init__(self, x, y=0):
             self.x = x
             self.y = y
         def __hash__(self):
             return hash((self.x, self.y))
         def __repr__(self):
             if self.x == 0:
                 if self.y == 0: return '0'
                 elif self.y == -1: return '-j'
                 elif self.y == 1: return 'j'
                 else: return str(self.y) + 'j'
             else:
                 s = str(self.x)
                 if self.y == 0: return s
                 elif self.y < 0:</pre>
                     if self.y != -1: return s + str(self.y) + 'j'
                     else: return s + '-j'
                 else:
                     if self.y != 1: return s + '+' + str(self.y) + 'j'
                     else: return s + '+j'
         def __eq__(self, b):
             if isinstance(b, int): b = Zj(b)
             return self.x == b.x and self.y == b.y
         def __req__(self, b): return self == b
         def __add__(self, b):
             if isinstance(b, int): b = Zj(b)
             x1, y1 = self.x, self.y
             x2, y2 = b.x, b.y
             return Zj(x1 + x2, y1 + y2)
         def __radd__(self, b): return self + b
         def __neg__(self): return Zj(-self.x, -self.y)
         def __sub__(self, b): return self + (-b)
         def __rsub__(self, b): return b + (-self)
```

```
def __mul__(self, b):
    if isinstance(b, int): b = Zj(b)
    x1, y1 = self.x, self.y
    x2, y2 = b.x, b.y
    x = x1 * x2 - y1 * y2
    y = x1 * y2 + x2 * y1 - y1 * y2
    return Zj(x, y)
def __rmul__(self, b): return self * b
def __floordiv__(self, b):
    if isinstance(b, int): b = Zj(b)
    return quotient(self, b)
def __rfloordiv__(self, b):
    b = Zj(b)
    return b // self
def __mod__(self, b):
    if isinstance(b, int): b = Zj(b)
    return self - (self // b) * b
def __rmod__(self, b):
    b = Zj(b)
    return b % self
def __pow__(self, n):
    if n < 0: raise Exception('Not immplemented')</pre>
    else:
        z = Zj(1)
        y = Zj(self.x, self.y)
        while n != 0:
            if n \% 2 != 0: z = z * y
            n = n // 2
            y = y * y
        return z
def conj(self):
    return Zj(self.x - self.y, -self.y)
def trace(self):
    return (self + self.conj()).x
def norme(self):
    return (self * self.conj()).x
```

Définissons la variable globale J.

```
[3]: J = Zj(0, 1)

print(J)

j

On a j^2 + j + 1 = 0 et j^3 = 1.

[4]: print(J ** 2 + J + 1, J ** 3)
```

[4]: print(3 ** 2 + 3 + 1, 3 ** 3

0 1

La métode __pow__ utilise une exponentiation rapide. On peut donc calculer instantanément de très grandes puissances.

```
[5]: print(J ** (10 ** 10))
j
```

1.1.2 1.2 Une représentation graphique

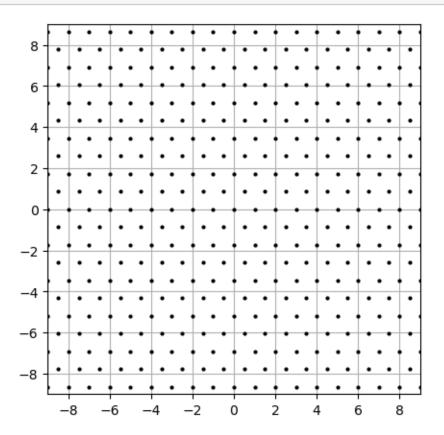
Dessinons quelques points de l'anneau $\mathbb{Z}[j]$. La fonction vers_complexe prend en paramètre un entier d'Eisentsein a=x+jy où $x,y\in\mathbb{Z}$. On prend ici $j=-\frac{1}{2}+i\frac{\sqrt{3}}{2}$. La fonction renvoie le couple de flottants $(x-\frac{y}{2},y\frac{\sqrt{3}}{2})$.

```
[6]: def vers_complexe(a):
    x = a.x - a.y / 2
    y = a.y * math.sqrt(3) / 2
    return (x, y)
```

La fonction tracer_Zj dessine les éléments de $\mathbb{Z}[j]$ dont les parties réelle et imaginaire appartiennent à [-N, N].

```
[8]: plt.rcParams['figure.figsize'] = (5, 5)
```

[9]: tracer_Zj(9)
plt.savefig('figures/Zj.png', bbox_inches='tight')



1.1.3 1.3 Conjugué, trace, norme

Soit $a=x+jy\in\mathbb{Z}[j]$ où $x,y\in\mathbb{Z}.$ Remarquons que $\bar{j}=j^2=-j-1.$ On a donc

$$\overline{a} = (x-y) - jy \in \mathbb{Z}[j]$$

La classe $\mathtt{Z}\mathtt{j}$ définit la méthode \mathtt{conj} qui renvoie le conjugué d'un entier d'Eisenstein. Voici le conjugué de j.

-1-j

Définition. Pour tout $a \in \mathbb{Z}[j]$,

- La trace de a est $Tr(a) = a + \overline{a}$.
- La norme de a est $N(a) = a \times \overline{a}$.

On a $Tr(a) \in \mathbb{Z}$ et $N(a) = |a|^2 \in \mathbb{N}$.

Proposition. Pour tout $a \in \mathbb{Z}[j]$,

$$a^2 - Tr(a)a + N(a) = 0$$

Démonstration. Soit $a \in \mathbb{Z}[j]$.

$$a^{2} - Tr(a)a + N(a) = a^{2} - (a + \overline{a})a + a\overline{a} = 0$$

Ainsi, tout élément de $\mathbb{Z}[j]$ est racine d'une équation de degré 2 du type $x^2 - Sx + P = 0$ où $S, P \in \mathbb{Z}$.

La classe Zj définit les méthodes trace et norme.

Voici la trace et la norme de j et \bar{j} .

```
[11]: print(J.trace(), J.norme())
print(J.conj().trace(), J.conj().norme())
```

-1 1

-1 1

Effectivement, j et \bar{j} sont les deux racines de l'équation $a^2 + a + 1 = 0$.

1.1.4 1.4 Éléments « aléatoires » de $\mathbb{Z}[j]$

La fonction random_Zj renvoie un élément a = x + jy de $\mathbb{Z}[j]$ où x et y sont deux entiers aléatoires appartenant à [|-N,N|].

```
[12]: def random_Zj(N):
    x = random.randint(-N, N + 1)
    y = random.randint(-N, N + 1)
    return Zj(x, y)
```

```
[13]: print(random_Zj(10 ** 10))
```

6252262384+1956867042j

1.1.5 1.5 Les inversibles de $\mathbb{Z}[j]$

On montre facilement que pour tout $a \in \mathbb{Z}[j]$, a est inversible si et seulement si N(a) = 1. En posant a = x + jy où $x, y \in \mathbb{Z}$, ceci équivaut à

$$x^2 - xy + y^2 = 1$$

ou encore

$$\left(x - \frac{y}{2}\right)^2 + \frac{3}{4}y^2 = 1$$

Si a est inversible, alors $\frac{3}{4}y^2 \leq 1$ donc, comme $y \in \mathbb{Z}$, y = -1, 0 ou 1.

- Si y = -1 alors $(x + \frac{1}{2})^2 = \frac{1}{4}$, donc $x = -\frac{1}{2} \pm \frac{1}{2}$. Ainsi, x = 0 ou x = -1 et donc a = -j ou $a = -1 j = j^2$.
- Si y = 1 alors $(x \frac{1}{2})^2 = \frac{1}{4}$, donc $x = \frac{1}{2} \pm \frac{1}{2}$. Ainsi, x = 0 ou x = 1 et donc a = j ou $a = 1 + j = -j^2$.
- Si y=0 alors $x^2=1$, donc $x=\pm 1$. Ainsi, a=1 ou a=-1.

Inversement, les 6 nombres que nous venons de mettre en évidence sont inversibles : ce sont les racines sixièmes de l'unité. Le groupe des inversibles de l'anneau $\mathbb{Z}[j]$ est donc le groupe

$$\mathcal{U}_6 = \{\pm 1, \pm j, \pm j^2\}$$

[1, 1+j, j, -1, -1-j, -j]

Dessinons \mathcal{U}_6 .

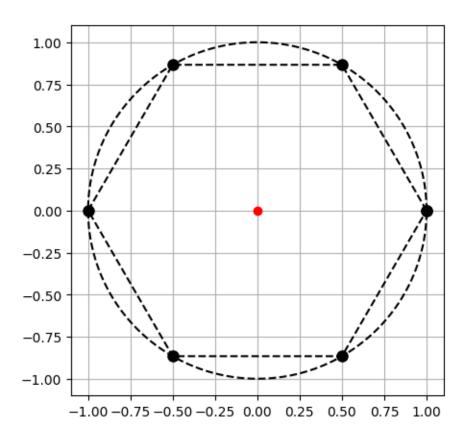
La fonction tracer_cercle trace le cercle de centre O et de rayon r. On peut passer à cette fonction des paramètres supplémentaires à destination de la fonction pyplot.plot.

```
[15]: def tracer_cercle(r, **opt):
    xs = [r * math.cos(2 * k * math.pi / 1000) for k in range(1001)]
    ys = [r * math.sin(2 * k * math.pi / 1000) for k in range(1001)]
    plt.plot(xs, ys, color='k', **opt)
```

```
[16]: def tracer_inversibles():
    zs = [vers_complexe(u) for u in U6]
    xs = [x for (x, y) in zs]
    ys = [y for (x, y) in zs]
    xs.append(zs[0][0])
    ys.append(zs[0][1])
    plt.plot(xs, ys, '--ok', ms=8)
    tracer_cercle(1, ls='--')
    plt.plot([0], [0], 'or', ms=6)
    plt.grid()
```

```
[17]: plt.rcParams['figure.figsize'] = (5, 5)
```

```
[18]: tracer_inversibles()
   plt.savefig('figures/inversibles.png', bbox_inches='tight')
```



1.2 2. Division euclidienne

1.2.1 2.1 Divisibilité

Définition. Soient $a, b \in \mathbb{Z}[j]$ a divise b s'il existe $c \in \mathbb{Z}[j]$ tel que b = ac. Nous noterons $a \mid b$.

La relation | est réflexive et transitive. Si $a,b \in \mathbb{Z}[j]$ on a $a \mid b$ et $b \mid a$ si et seulement si il existe $u \in \mathcal{U}_6$ tel que b = au. Nous dirons que a et b sont associ'es.

La fonction associes prend en paramètre un entier d'Eisenstein a. Elle renvoie la liste des associés de a.

```
[19]: def associes(a):
    return [a * u for u in U6]

[20]: a = random_Zj(1000)
    print(a)
    print(associes(a))
```

322+491j [322+491j, -169+322j, -491-169j, -322-491j, 169-322j, 491+169j] Les associés de a sont les sommets d'un hexagone régulier. Au moins un de ces sommets est de la forme x + jy où x et y sont positifs. La fonction associe_privilegie renvoie celui qui a la plus petite partie imaginaire.

```
[21]: def associe_privilegie(a):
    bs = []
    for u in U6:
        b = a * u
        if b.x >= 0 and b.y >= 0: bs.append(b)
    b0 = bs[0]
    for b in bs:
        if b.y < b0.y: b0 = b
    return b0</pre>
```

```
[22]: a = random_Zj(1000)
  print(a)
  print(associes(a))
  print(associe_privilegie(a))
```

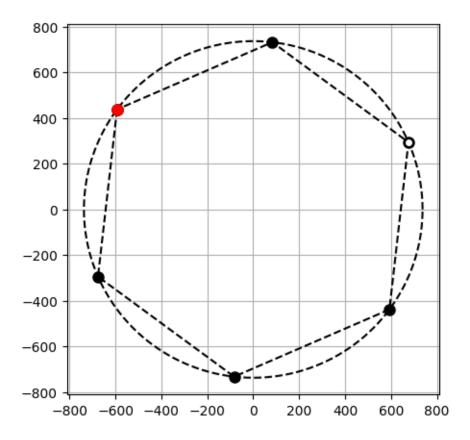
```
698-129j
[698-129j, 827+698j, 129+827j, -698+129j, -827-698j, -129-827j]
827+698j
```

La fonction tracer_associes dessine les associés de a. Elle dessine le point a en rouge et l'associé privilégié de a en blanc.

```
[23]: def tracer_associes(a):
    zs = [vers_complexe(b) for b in associes(a)]
    xs = [x for (x, y) in zs]
    ys = [y for (x, y) in zs]
    xs.append(zs[0][0])
    ys.append(zs[0][1])
    plt.plot(xs, ys, '--ok', ms=8)
    tracer_cercle(math.sqrt(a.norme()), ls='--')
    u, v = vers_complexe(a)
    plt.plot([u], [v], 'or', ms=8)
    b = associe_privilegie(a)
    u, v = vers_complexe(b)
    plt.plot([u], [v], 'ow', ms=4)
    plt.grid()
```

```
[24]: a = random_Zj(1000)
print(a)
tracer_associes(a)
```

-340+506j



1.2.2 2.2 Une division euclidienne dans $\mathbb{Z}[j]$

Soient $a,b\in\mathbb{Z}[j]$. Supposons $b\neq 0$. Soit z=a/b=x+jy, où $x,y\in\mathbb{Q}$. Soient $\alpha,\beta\in\mathbb{Z}$ tels que $|x-\alpha|\leq 1/2$ et $|y-\beta|\leq 1/2$. Soit $q=\alpha+j\beta\in\mathbb{Z}[j]$. On a alors

$$N(z-q) = |z-q|^2 = (x-\alpha)^2 + (y-\beta)^2 - (x-\alpha)(y-\beta) \le \frac{3}{4}$$

De là, en posant r = a - bq,

$$N(r) = N(b) N\left(\frac{a}{b} - q\right) \leq \frac{3}{4} N(b)$$

La fonction approx_int prend en paramètres deux entiers x et y. Elle renvoie l'entier $n = \lfloor x/y + 1/2 \rfloor$. On a

$$\left|\frac{x}{y} - n\right| \le \frac{1}{2}$$

```
[25]: def approx_int(x, y):
    return (2 * x + y) // (2 * y)
```

3 4

La fonction quotient prend en paramètres deux entiers d'Eisenstein a et b. Elle renvoie un quotient de la division euclidienne de a par b. Pour déterminer ce quotient on utilise

$$\frac{a}{b} = \frac{a\overline{b}}{N(b)}$$

```
[27]: def quotient(a, b):
    c = a * b.conj()
    N = b.norme()
    return Zj(approx_int(c.x, N), approx_int(c.y, N))
```

Nous pouvons maintenant écrire a // b pour calculer un quotient. La classe Zj définit à partir de là a % b. On a a = (a // b) b + (a % b).

```
[28]: a = 59 + 43 * J
b = 28 + 51 * J
q = a // b
r = a % b
print(q, r)
print(b * q + r)
print(b.norme(), r.norme())
```

-j 8+20j 59+43j 1957 304

1.2.3 Pgcd de deux entiers d'Eisenstein

L'anneau $\mathbb{Z}[j]$ est un anneau euclidien. Il est donc aussi principal : ses idéaux sont les ensembles de la forme $a\mathbb{Z}[j]$ où $a\in\mathbb{Z}[j]$.

Étant donnés $a, b \in \mathbb{Z}[j]$, un pgcd de a et b est un entier d'Eisenstein δ tel que

$$a\mathbb{Z}[j] + b\mathbb{Z}[j] = \delta\mathbb{Z}[j]$$

Si $(a, b) \neq (0, 0)$, a et b possèdent 6 pgcd qui sont associés.

L'algorithme d'Euclide permet de calculer des pgcd. Étant donnés deux entiers d'Eisenstein a et b, on définit par récurrence une suite $(r_n)_{n\geq 0}$ d'éléments de $\mathbb{Z}[j]$ en posant $r_0=a, r_1=b$, puis, pour tout $n\in\mathbb{N}$,

- si $r_{n+1} \neq 0$ alors r_{n+2} est « le » reste de la division euclidienne de r_n par r_{n+1} .
- sinon $r_{n+2} = 0$.

Il existe un entier $n_0 \ge 1$ tel que $r_{n_0} = 0$. Un pgcd de a et b est alors r_{n_0-1} .

La fonction pgcd fait le travail.

```
[29]: def pgcd(a, b):
    while b != 0:
        a, b = b, a % b
    return associe_privilegie(a)
```

```
[30]: a = 59 + 43 * J
b = 28 + 51 * J
print(pgcd(a, b))
```

5+3j

Pour obtenir les détails du calculs du pgcd, voici une fonction pgcd_dbg.

```
[31]: def pgcd_dbg(a, b):
    cpt = 2
    print('%3s%10s%10s' % ('n', 'q', 'r', 'N(r)'))
    print('%3d%10s%10d' % (0, '', a, a.norme()))
    print('%3d%10s%10d' % (1, '', b, b.norme()))
    while b != 0:
        q = a // b
        a, b = b, a % b
        print('%3d%10s%10s%10d' % (cpt, q, b, b.norme()))
        cpt += 1
```

```
[32]: a = 59 + 43 * J
b = 28 + 51 * J
pgcd_dbg(a, b)
```

```
N(r)
n
                      r
           q
0
                59+43j
                              2793
1
                28+51j
                              1957
2
                 8+20j
          -j
                               304
3
           2
                 12+11 j
                               133
                  -5-3j
                                19
         2+j
        -3-j
```

Si nous voulons tous les pgcd de a et b, rien n'est plus facile.

```
[33]: a = 59 + 43 * J
b = 28 + 51 * J
d = pgcd(a, b)
print([d * u for u in U6])
```

```
[5+3j, 2+5j, -3+2j, -5-3j, -2-5j, 3-2j]
```

La fonction restes_euclide prend en paramètres deux entiers d'Eisenstein a et b. Elle renvoie la liste des restes de l'algorithme d'Euclide, y compris le premier reste nul.

```
[34]: def restes_euclide(a, b):
    rs = [a, b]
    while rs[-1] != 0:
        rs.append(rs[-2] % rs[-1])
    return rs
```

```
[35]: a = 59 + 43 * J
b = 28 + 51 * J
rs = restes_euclide(a, b)
for r in rs:
    print('%-10s%10d' % (r, r.norme()))
```

```
59+43j 2793
28+51j 1957
8+20j 304
12+11j 133
-5-3j 19
```

1.2.4 2.4 Complexité

Tentons un calcul de pgcd avec deux entiers d'Eisenstein aléatoires. On affiche

- Sur la colonne de gauche, les restes de l'algorithme d'Euclide.
- Sur la colonne de droite, les normes de ces restes.

```
[36]: a = random_Zj(10 ** 10)
b = random_Zj(10 ** 10)
rs = restes_euclide(a, b)
for r in rs:
    print('%-25s%25d' % (r, r.norme()))
```

```
1761941690+7860805301j
                               51046417922384858011
-2167924163-8601682014j
                               60041034365897242483
-405982473-740876713j
                                 412937112117028849
-188553106+96120768j
                                  62915345180662468
70932937+17024141j
                                   4113730607201733
-12638950+22351458j
                                    941829691917364
952121-8253759j
                                     76889649301561
-576707-1457698j
                                      1616809782567
-265015-116139j
                                        52942640461
51534+16253j
                                         2082331063
-23598+407j
                                          566635639
3931-6938j
                                           90861883
```

```
      2071+1331j
      3304101

      87+164j
      20197

      6-8j
      148

      5+2j
      19

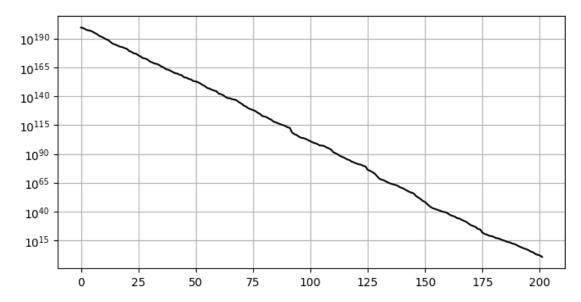
      j
      1

      0
      0
```

Les normes des restes décroissent très rapidement. Affichons graphiquement ces normes.

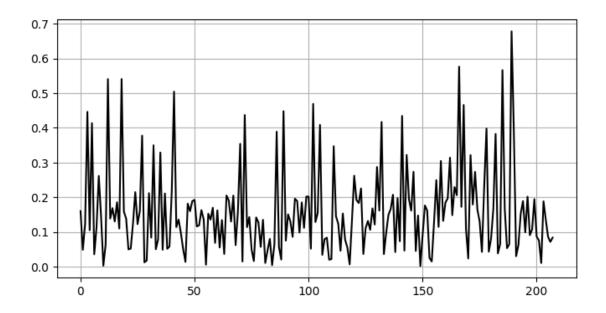
```
[37]: plt.rcParams['figure.figsize'] = (8, 4)
```

```
[38]: a = random_Zj(10 ** 100)
b = random_Zj(10 ** 100)
rs = restes_euclide(a, b)
n = len(rs)
xs = [rs[k].norme() for k in range(1, n - 1)]
plt.semilogy(xs, 'k')
plt.grid()
```



Reprenons l'expérience en affichant les quotients $\frac{N(r_{k+1})}{N(r_k)}$ des normes de deux restes successifs. Comme nous l'avons déjà vu, ces quotients sont inférieurs ou égaux à $\frac{3}{4}$.

```
[39]: a = random_Zj(10 ** 100)
b = random_Zj(10 ** 100)
rs = restes_euclide(a, b)
n = len(rs)
xs = [rs[k + 1].norme() / rs[k].norme() for k in range(1, n - 2)]
plt.plot(xs, 'k')
plt.grid()
```



Quelle est la complexité de l'algorithme d'Euclide dans l'anneau $\mathbb A$? Notons n_0 le plus petit entier tel que $r_{n_0}=0$. On a pour tout $k\in[|1,n_0-1|]$,

$$N(r_{k+1}) \leq \frac{3}{4}N(r_k)$$

Il en résulte facilement que pour tout $k \in [|1, n_0|]$,

$$N(r_k) \leq \left(\frac{3}{4}\right)^{k-1} N(b)$$

Prenons $k=n_0-1.$ On a $N(r_{n_0-1})\geq 1,$ donc

$$1 \leq \left(\frac{3}{4}\right)^{n_0-2} N(b)$$

De là,

$$\left(\frac{4}{3}\right)^{n_0-2} \leq N(b)$$

et donc

$$n_0 \le 2 + \log_{4/3} N(b) = 2 + 2 \log_{4/3} |b|$$

Il est sans doute possible de faire mieux que cela, mais nous nous contenterons de ce résultat : Le nombre de divisions de l'algorithme d'Euclide est $O(\log |b|)$.

1.3 3. Factorisation

1.3.1 3.1 Entiers d'Eisenstein premiers

L'anneau A est un anneau euclidien. Il est donc aussi *factoriel*, c'est à dire qu'il possède une propriété d'existence et d'unicité de décomposition en produit de nombres premiers. C'est de cette dernière notion que nous allons parler ici.

Définition. Soit $a \in \mathbb{A}$. L'entier d'Eisenstein a est *irréductible* si

- $a \notin \mathcal{U}$.
- Pour tous $b, c \in \mathbb{A}$, si a = bc alors $b \in \mathcal{U}$ ou $c \in \mathcal{U}$.

Définition. Soit $a \in \mathbb{A}$. L'entier d'Eisenstein a est premier si

- $a \neq 0$.
- $a \notin \mathcal{U}$.
- Pour tous $b, c \in \mathbb{A}$, si a divise bc alors a|b ou a|c.

Dans l'anneau A, l'irréductiblité et la primalité sont deux notions équivalentes. Quels sont les entiers d'Eisenstein premiers ? Nous admettons les deux résultats ci-dessous.

Proposition. Soit $p \in \mathbb{Z}$. p est premier dans \mathbb{A} si et seulement si p est premier dans \mathbb{Z} et $|p| \equiv 2 \mod 3$.

Proposition. Soit $a \in \mathbb{A}$. On suppose que a n'est pas associé à un entier relatif. Alors, a est premier dans \mathbb{A} si et seulement si N(a) est un entier premier.

Par exemple, l'entier 3 n'est pas premier dans $\mathbb{Z}[j]$. En effet, $3 = (2+j)(2+\bar{j})$ et aucun des deux entiers d'Eisenstein du produit n'est inversible (en fait, ils sont premiers).

```
[40]: print((2 + J) * (2 + J.conj()))
print((2 + J).norme(), (2 + J.conj()).norme())
```

3 3 3

Écrivons une fonction qui décide si un entier d'Eisenstein est premier. Commençons par une fonction est_entier_premier qui décide si un entier $p \in \mathbb{Z}$ est premier dans l'anneau \mathbb{Z} . Cette fonction n'est pas efficace, sa complexité en pire cas est $O(\sqrt{p})$.

```
[41]: def est_entier_premier(p):
    p = abs(p)
    if p <= 1: return False
    else:
        k = 2
        while k * k <= p and p % k != 0:
              k = k + 1
        return k * k > p
```

```
[42]: print([p for p in range(100) if est_entier_premier(p)])
```

```
[2, 3, 5, 7, 11, 13, 17, 19, 23, 29, 31, 37, 41, 43, 47, 53, 59, 61, 67, 71, 73, 79, 83, 89, 97]
```

La fonction $est_associe_entier$ prend en paramètre un entier d'Eisenstein. Si l'un des associés de a est un entier relatif b, La fonction revoie (True, |b|). Sinon, elle renvoie revoie (False, None).

```
[43]: def est_associe_entier(a):
    for u in U6:
        b = a * u
        if b.y == 0: return (True, abs(b.x))
    return (False, None)
```

La fonction est_premier_eisenstein décide si son paramètre est un entier d'Eisenstein premier.

```
[44]: def est_premier_eisenstein(a):
    ok, p = est_associe_entier(a)
    if ok: return p % 3 == 2 and est_entier_premier(p)
    else: return est_entier_premier(a.norme())
```

```
[45]: print([p for p in range(1000) if est_premier_eisenstein(Zj(p))])
```

```
[2, 5, 11, 17, 23, 29, 41, 47, 53, 59, 71, 83, 89, 101, 107, 113, 131, 137, 149, 167, 173, 179, 191, 197, 227, 233, 239, 251, 257, 263, 269, 281, 293, 311, 317, 347, 353, 359, 383, 389, 401, 419, 431, 443, 449, 461, 467, 479, 491, 503, 509, 521, 557, 563, 569, 587, 593, 599, 617, 641, 647, 653, 659, 677, 683, 701, 719, 743, 761, 773, 797, 809, 821, 827, 839, 857, 863, 881, 887, 911, 929, 941, 947, 953, 971, 977, 983]
```

```
[46]: print(est_premier_eisenstein(3 + J))
print(est_premier_eisenstein(5 + J))
```

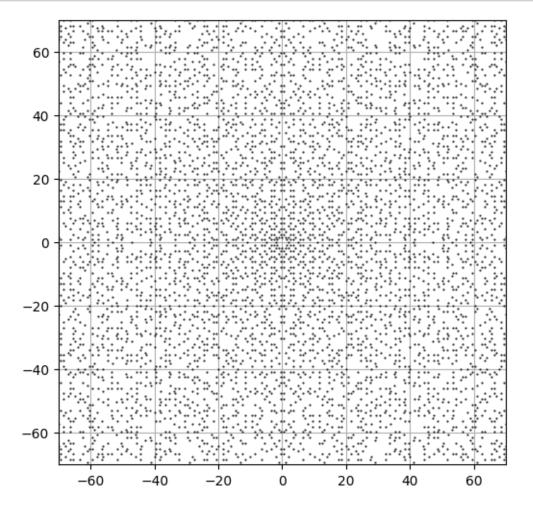
True False

La fonction tracer_premiers dessine tous les entiers d'Eisenstein premiers dont les parties réelle et imaginaire appartiennent à [-N, N].

```
plt.xlim(-N, N)
plt.ylim(-N, N)
plt.grid()
```

```
[48]: plt.rcParams['figure.figsize'] = (6, 6)
```

```
[49]: tracer_premiers(70) plt.savefig('figures/premiers.png', bbox_inches='tight')
```



1.3.2 4.2 Factorisation

Soit $a \in \mathbb{Z}[j]$. Supposons que nous savons factoriser a dans $\mathbb{Z}[j]$. Les diviseurs premiers de a sont de deux types :

- Des entiers premiers p_i congrus à 2 modulo 3
- Des entiers d'Eisenstein π_i non associés à un entier et dont la norme est un entier premier.

Les diviseurs de N(a) sont alors

- Les p_i^2
- Les entiers naturels $\pi_i \overline{\pi}_i$

Ainsi, si l'on sait factoriser a, on sait aussi factoriser N(a). Inversement, supposons que l'on sait factoriser N(a) dans \mathbb{Z} . Soit π un entier d'Eisenstein premier. Si π divise a alors π divise $a\overline{a} = N(a)$. Inversement, si π divise N(a) alors, comme π est premier, π divise a ou π divise a. Et donc, π divise a ou π divise a.

Pour factoriser a il suffit (et il faut !) donc de factoriser N(a) dans \mathbb{Z} . Puis, pour chacun des facteurs premiers p entiers de N(a), factoriser p dans $\mathbb{Z}[i]$.

- Si p = 3 c'est facile : 3 = (2 + j)(1 j).
- Si $|p| \equiv 2 \mod 3$ alors p est aussi premier dans $\mathbb{Z}[j]$.
- Si $|p| \equiv 1 \mod 3$ alors $p = \pi \overline{\pi}$ où π est premier dans $\mathbb{Z}[j]$. Nous verrons un peu plus loin comment trouver efficacement un tel π .

La fonction factoriser prend en paramètre un entier d'Eisenstein a. Elle renvoie une liste de couples (π_i, k_i) où les π_i sont les entiers d'Eisenstein premiers distincts qui divisent a et les k_i sont les puissances correspondantes. Une exception est à faire pour le dernier élément de la liste, qui est un couple (u, 1) où $u \in \mathcal{U}_6$. On a précisément

$$a = u \prod \pi_i^{k_i}$$

```
[50]: def factoriser(a):
          fs = \Pi
          while not (a in U6):
              p = diviseur_entier_premier(a.norme())
              if p % 3 == 2:
                   k = 0
                   while a \% p == 0:
                       k = k + 1
                       a = a // p
                   fs.append((p, k))
              else:
                   u = diviseur_eisenstein(p)
                   if a % u != 0: u = u.conj()
                  k = 0
                   while a \% u == 0:
                       k = k + 1
                       a = a // u
                   fs.append((u, k))
          fs.append((a, 1))
          return fs
```

Il reste à écrire deux fonctions :

• diviseur_entier_premier qui trouve un diviseur entier premier d'un entier naturel supérieur ou égal à 2. Nous en écrivons une version naïve.

• diviseur_eisenstein qui prend en paramètre un entier premier p non congru à 2 modulo 3 et qui renvoie un entier d'Eisenstein u premier qui divise p

```
[51]: def diviseur_entier_premier(n):
    p = 2
    while p * p <= n and n % p != 0:
        p = p + 1
    if p * p > n:
        return n
    else:
        return p
```

[52]: diviseur_entier_premier(77)

[52]: 7

Passons à ce qui est le moins évident. Soit p un entier premier positif congru à 1 modulo 3. Supposons trouvé un entier $a \in [|0, p-1|]$ tel que $a^2-a+1 \equiv 0 \mod p$. Nous admettrons ici le résultat suivant.

Proposition. Soit $\pi = pgcd(a+j,p)$. Alors, π est un entier d'Eisenstein premier qui divise p.

Reste à savoir comment trouver a. Il s'agit de résoudre dans $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ l'équation

$$(E) \ a^2 - a + 1 = 0$$

Le discriminant de cette équation est -3. Il se trouve que comme $p \equiv 1 \mod 3$, -3 est un carré modulo p. Pour trouver une racine carrée δ de -3 on peut utiliser par exemple l'algorithme de Tonnelli-Shanks. Cet algorithme est implémenté dans le module shanks. Une fois calculé δ , on a

$$a = (1\pm\delta)*2^{-1}$$

et l'inverse de 2 dans $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ est $\frac{p+1}{2}$.

La fonction diviseur_eisenstein fait le travail.

```
[53]: def diviseur_eisenstein(p):
    if p == 3: return 2 + J
    else:
        r = shanks.racine(p - 3, p)
        a = ((1 + r) * ((p + 1) // 2)) % p
        return pgcd(a + J, p)
```

[54]: diviseur_eisenstein(19)

[54]: 5+2j

[55]: print(19 // (5 + 2 * J), 19 % (5 + 2 * J))

3-2j 0

Nus pouvons maintenant factoriser des entiers d'Eisenstein.

```
[56]: a = random_Zj(10 ** 6)
print(a)
fs = factoriser(a)
print(fs)
```

```
-283172-978654j
[(2, 1), (1-2j, 1), (6+5j, 1), (18875-15247j, 1), (-j, 1)]
```

La fonction verifier prend une liste renvoyée par factoriser. Elle en fait le produit. On devrait évidemment retrouver l'entier d'Eisenstein original.

```
[57]: def verifier(fs):
    a = Zj(1)
    for (p, k) in fs:
        a = a * p ** k
    return a
```

```
[58]: a = random_Zj(10 ** 6)
    print(a)
    fs = factoriser(a)
    print(fs)
    print(verifier(fs))
```

```
-968619+260560j
[(9-13j, 1), (27921-39373j, 1), (-1-j, 1)]
-968619+260560j
```

1.3.3 4.3 Diviseurs

Maintenant que nous savons factoriser les entiers d'Eisenstein, il est facile de déterminer tous leurs diviseurs. La fonction diviseurs_aux prend en paramètre une liste de couples (p_i, k_i) renvoyée par la fonction factoriser. Elle effectue tous les produits possibles et renvoie la liste des résultats.

```
[59]: def diviseurs_aux(fs):
    if fs == []:
        return [Zj(1)]
    else:
        p, k = fs[0]
        ds = diviseurs_aux(fs[1:])
        return [p ** j * d for j in range(k + 1) for d in ds]
```

La fonction diviseurs principaux renvoie la liste des diviseurs de a à inversible près.

```
[60]: def diviseurs_principaux(a):
    fs = factoriser(a)[:-1]
```

```
return diviseurs_aux(fs)
```

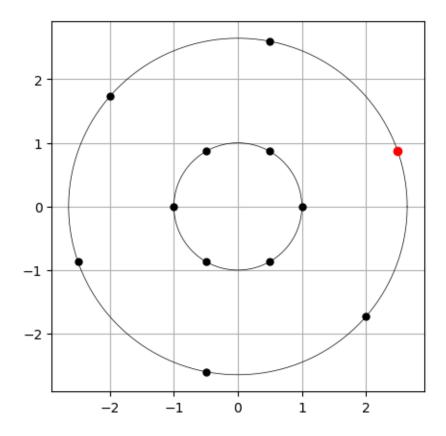
Pour avoir la liste de tous les diviseurs de a, il suffit de multiplier par les éléments de \mathcal{U}_6 .

```
[61]: def diviseurs(a):
          ds = diviseurs_principaux(a)
          return [u * d for u in U6 for d in ds]
[62]: a = 3 + J
      print(diviseurs_principaux(a))
      print(diviseurs(a))
      print(len(diviseurs(a)))
     [1, 1-2j]
     [1, 1-2j, 1+j, 3+j, j, 2+3j, -1, -1+2j, -1-j, -3-j, -j, -2-3j]
     12
[63]: a = 5 + J
      print(diviseurs_principaux(a))
      print(diviseurs(a))
      print(len(diviseurs(a)))
     [1, 3+2j, 2+j, 4+5j]
     [1, 3+2j, 2+j, 4+5j, 1+j, 1+3j, 1+2j, -1+4j, j, -2+j, -1+j, -5-j, -1, -3-2j,
     -2-j, -4-5j, -1-j, -1-3j, -1-2j, 1-4j, -j, 2-j, 1-j, 5+j]
```

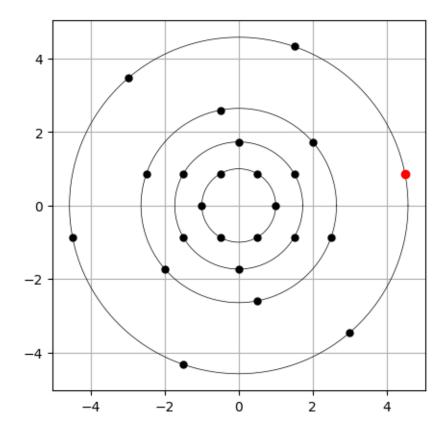
La fonction tracer_diviseurs dessine les diviseurs de l'entier d'Eisenstein a.

```
[65]: plt.rcParams['figure.figsize'] = (5, 5)
```

```
[66]: tracer_diviseurs(3 + J)
plt.savefig('figures/diviseurs_3j.png', bbox_inches='tight')
```

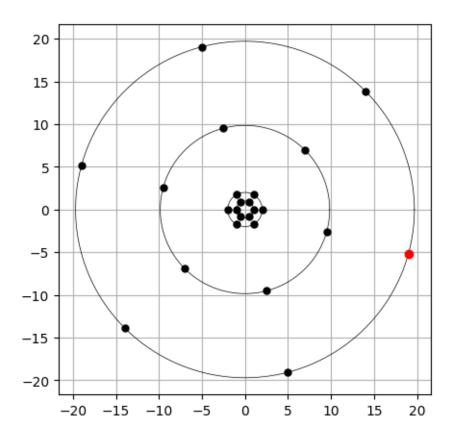


```
[67]: tracer_diviseurs(5 + J)
plt.savefig('figures/diviseurs_5j.png', bbox_inches='tight')
```



```
[68]: a = random_Zj(50)
print(a)
print(diviseurs_principaux(a))
tracer_diviseurs(a)
```

16-6j [1, 8-3j, 2, 16-6j]



[]:[